

## Banc de tests ultra modulaire

# Contrôle des fonctions du mouvement horloger

- + Tests en rotation
- + Mesure et contrôle du couple appliqué durant le cycle
- + Tests en traction-pression
- + Mesure et contrôle de la force appliquée durant le cycle
- + Flexibilité
- + Appareil évolutif





- **▶ VIEILLISSEMENTS MÉCANIQUES**
- Machines Spéciales
- **Équipements de Contrôle**
- Outillages Horloger



BANC DE TESTS DE VIEILLISSEMENT
ET DE FATIGUE MÉCANIQUE

# Table de positionnement modulaire

Système évolutif selon les besoins du client. Appareil permettant d'effectuer tous les tests de vieillissement basés sur la rotation, la traction ou la pression d'un élément.





## Intégration de modules

Les modules ajoutés sur la table sont indépendants et paramétrables.

<u>Module traction-pression</u>

<u>Module de rotation</u>

<u>Module intégrale rotation et traction-pression</u>



## Appareil évolutif et flexible

Le Flexilab est un système évolutif selon les besoins du client:

- Embase rotative
- Capteur de couple statique, dynamique
- Capteur de force
- Module de vision
- Mesure chronométrique
- ..



### **Software intuitif**

Cette interface permet de créer tous types de cycles de vieillissement et d'observer des variations de couple, de force et de stocker toutes les données (couple, force) mesurées pendant l'expérience et de les exporter.











## **MODULE TRACTION-PRESSION**

# Deux procédures de déplacements possibles

Consigne de position à atteindre (mm) par apprentissage manuel et consigne de force à atteindre (N).





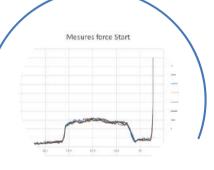
Force nominale : 20 N / 40 N Course : 30 mm / 80 mm Force maximale : 40 N / 80 N Force Peak : 60 N / 114 N

Mesure de la force appliquée:  $\pm$  0.5 N /  $\pm$  1 N Précision de positionnement linéaire :  $\pm$  10  $\mu$ m Résolution de positionnement linéaire : 1  $\mu$ m

Échantillonnage: 0.002 sec

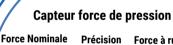
Positionnement angulaire réglable : ± 1°

Min: -50° Max: 50°



#### **Paramètres**

Vitesse, accélération et décélération Contrôle de la position lors d'un déplacement en force Contrôle de force lors d'un déplacement en position Consigne de force Maximum (sécurité du système) Export des données de mesures



 ce Nominale
 Précision
 Force à rupture

 1 N
 ± 0.5 mN
 5 N

 5 N
 ± 2.5 mN
 50 N

 10 N
 ± 5 mN
 50 N

 20 N
 ± 10 mN
 100 N

## **Options possibles**

### Capteur de force de pression

<u>Règle optique</u> : optimisation de la mesure du déplacement de l'axe Répétabilité de positionnement linéaire :

± 0.5 µm

Précision de positionnement linéaire : ±

1 um

Résolution de positionnement linéaire : 100 nm









## **MODULE DE ROTATION**



## **Outillages modulaires**

Placement du module de rotation à la verticale ou à l'horizontale. Réglage ergonomique par coulisse XYZ Outillages modulaires pour répondre à tout type d'application.







Positionnement horizontal ou vertical

## **Performances**

Caractérisation moteur

Mesure du couple appliquée à ±10% du couple
nominal du moteur

Vitesse de rotation du moteur : 1 - 600 tr.min-

1

Couples nominaux disponibles (couples maximums de travail) :

3 mNm (±0.3 mNm)

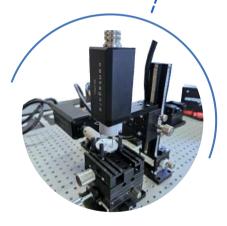
10 mNm (±1 mNm)

23 mNm (±2.3 mNm)

30 mNm (±3 mNm)

Autres couples disponibles sur demande.

Réglage de l'alignement et de la hauteur au moyen de coulisses de précision XYZ.



### **Paramètres**

Vitesse Accélération Décélération

Contrôle du couple maximum avant arrêt cycle Contrôle du couple maximum avant passage à instruction suivante



**Option** 

<u>Winding Test</u>:
Simulation fidèle de l'armage manuel
du mouvement









Déplacement Rotation

Déplacement des outils en hauteur

**Déplacement** 

traction pression

# MODULE INTÉGRALE ROTATION ET TRACTION PRESSION

centago

## Module intégrale

centagora

Module combinant rotation, traction pression et réglage de la hauteur des outils.



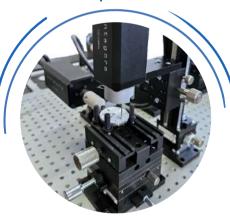
# Types de vieillissements effectués en rotation

Armage / Désarmage
Correction date
Mise à l'heure
Joint de couronne lanternage
Compteur chronographe



Types de vieillissements effectués en traction-pression

Rattrapante
Correcteur quantième perpétuel
Correcteur GMT
Crantage tige courronne
Ressort
Sautoir
Traction couronne



Types de vieillissements effectués en rotation + traction-pression

Vissage / Dévissage couronne Vissage / Dévissage poussoir Insertion automatique des outillages Automatisation du cycle









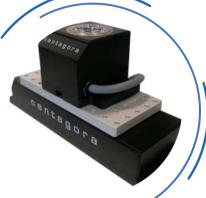


## **EXTENSIONS DISPONIBLES**

### **Embase rotative**

L'embase permet de recevoir un mouvement, module ou tête de montre moyennant un posage ou outillage adapté.

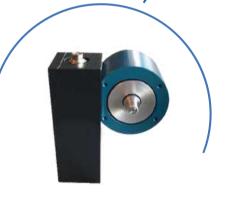
Rotation en sens Horaire et antihoraire sur 360° Précision angulaire ± 0.002°



# Axe linéaire Y de positionnement

Axe permettant le décalage de l'embase rotative afin de déporter l'angle de pression du poussoir en fonction du type de calibre à tester.

Course total: 50 mm(+/-)





Harware Vision : Prises de vue programmables durant le cycle

Enceinte de protection : Capot insonorisant et anti-poussière



Mesure : 0 - 100 mNm Précision : ± 0.5 mNm

Couple de travail admissible (peak) : 150 mNm Vitesse de rotation des moteurs : 1 à 5'000 tr/min

Couple nominal: 20 mNm Force axiale max: 35 N













# MODULE BARILAB : CONTRÔLE ET MESURE DU BARILLET

# Posage universel et outil de compliance

Posage universel : système de préhension permettant de maintenir tout type de barillet.

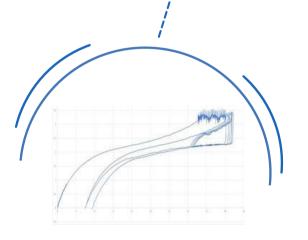
Outil de compliance : permet de compenser une excentricité de ±0.3mm





## Paramètres disponibles

Sens horaire et antihoraire
Vitesse de rotation (1 à 600 tr/min)
Nombres de tours
Accélération- Décélération
Consigne de couple à atteindre
Sous-programmes
Répétitions de sous-programmes dans un
programme principal
Temporisations: pause ou maintien en position à
un angle, un nombre de tours ou un couple donné
Nb de tours de glissement sur bride
Vitesse de glissement sur bride
Coefficient de pente pour détection du couple max
avant glissement sur bride



### **Performances**

Calcul des informations propres aux barillets
( Mgi, Mgs, Mgmax, Couple max avant glissement sur
bride, nombre de tours Max avant glissement sur bride, M0.25,...)
Visualisation en temps réel de l'évolution des Mgi, Mgs, Mgmax
Utilisation des valeurs mesurées comme variables du cycle de vieillissement :

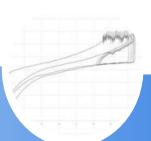
Exemple :

1. Armage jusqu'à 110% du couple max avant glissement sur bride 2. Désarmage de X tours de barillet (24h de désarmage)

Possibilité d'exporter les valeurs au format.txt sur Excel.











# MODULE TRACTION-TORSION: STRAPLAB V1.0

### Vieillissement des bracelets

Module additionnel permettant de créer différents cycles de vieillissement et de contrôle sur les bracelets.



### **Paramètres**

Paramètres traction :
Déplacement en position (mm)
Déplacement en force (N)
Vitesse, accélération, décélération
Contrôle position lors d'un déplacement
en force
Contrôle de force lors d'un déplacement
en position
Consigne de force Maximum (sécurité du
système)

Paramètres torsion :
Déplacement en position (mm)
Vitesse, accélération, décélération
Contrôle du couple lors d'un déplacement
en position
Consigne de couple Maximum (sécurité du
système)



### **Performance traction**

Positionnement linéaire : ± 2 µm
Course : 80 mm
Force nominale : 40 N
Force maximale : 80 N
Force Peak : 114 N
Mesure de force : ±1 N
Échantillonnage : 0.005 sec
Positionnement angulaire : ± 10°
Positionnement vertical

Interface d'indexation angulaire



## **Performance torsion**

Couple nominal : 80 cNm (800mNm)
Caractérisation du moteur
Mesure du couple (±5 cNm) plage de
30 à 50 cNm
Vitesse de rotation du moteur : 1- 600
tr.min-1
Moteur Brushless
Résistance charge axiale maximum :

100N









**OUTILLAGES** 



# Porte mouvement concentrique de précision

Étau concentrique composé d'une base fixe et de deux mors mobiles. Ce porte mouvement ou étau universel peut se fixer sur une embase fixe ou sur une coulisse XY.



## Posage universel de préhension barillet et étau concentrique de précision

Posage universel de préhension du barillet :
Posage concentrique composé d'une base fixe et de quatre chiens mobiles.
Ce posage permet la préhension de tout type de barillet.

### Étau concentrique :

Outillage universel permettant de maintenir l'élément (mouvement, module additionnel ou tête de montre) à tester sur l'embase rotative. Réglage flexible en diamètre de serrage et en hauteur.



# Mandrin universel et tête d'entrainement double doigts excentrés

Mandrin universel : Plage de préhension 0-6 mm

Tête d'entrainement avec doigts excentrés : Outil permettant d'entraîner des aiguilles ou une masse oscillante



# Couronne de travail et outil auto centreur

Couronne spécifique compatible avec l'outil auto-centreur. Une version se visse directement sur la tige de remontoir, l'autre se fixe sur la couronne ou les bouton poussoir par serrage de trois vis.

L'outillage auto-centreur possède une compliance permettant d'absorber une excentricité de ± 0.3 mm sur la couronne.







